

附件 4:

湖南信息职业技术学院 机电工程学院 院 2024 届  
毕业设计评阅、答辩及成绩评定表

课题名称	迈腾汽车防抱死系统的检修方案设计						
姓名	徐法	系别	机电工程	专业/班级	汽车智能 2101	学号	2021 1429 0107
指导教师	李卫	所在部门	机电工程	职务	教师	职称	副教授
答辩与会人员	姓名	职务(职称)	姓名	职务(职称)	姓名	职务(职称)	
	李卫	副教授	罗子华	副教授			
	朱理	副教授					
	易畅	讲师					
指导教师评语 (主要对学生毕业设计的工作态度、研究内容与方法、工作量、文献应用、创新性、实用性、科学性 及存在的不足等进行综合评价): 学生态度端正,作品合格,达到了要求.							
成绩:	65	指导教师签名:	李卫	2023年11月7日			
<p>答辩记录:</p> <p>问:检测车轮速度的传感器是什么? 答:是轮速传感器</p> <p>问:车速传感器的作用是什么? 答:作用是检测车速,给ECU提供转速信号</p> <p>会议主持人: 李卫</p> <p>记录人: 徐法</p> <p>2023年11月7日</p>							
<p>答辩小组意见:</p> <p>评语: 成绩合格,答辩通过</p>				<p>评定成绩: _____</p> <p>评定等级: _____</p>			
成绩:	65	答辩委员会(组长)签名:	李卫	系领导小组组长签名:			
2023年11月7日				年 月 日			

附件 5:

湖南信息职业技术学院 机电工程学院 院 2024 届  
毕业设计评阅、答辩及成绩评定表

课题名称	智能网联汽车传感器的调试与故障检测						
姓名	周宇航	系列	机电工程	专业/班级	汽智2101	学号	202114290103
指导教师	李卫	所在部门	机电工程	职务	教师	职称	副教授
答辩与会 人员	姓名	职务(职称)	姓名	职务(职称)	姓名	职务(职称)	
	李卫	副教授	罗子华	副教授			
	朱理	副教授					
	易畅	讲师					
指导教师评语 (主要对学生毕业设计的工作态度、研究内容与方法、工作量、文献应用、创新性、实用性、科学性 及存在的不足等进行综合评价):							
<p>总生态度端正 符合格. 达到要求.</p>							
成绩: 70	指导教师签名: 李卫			2023年11月7日			
答辩记录: 问: 超声波传感器的检测用的什么? 答: 示波器. 再问: 案例补充清楚. 答: 好的.							
会议主持人: 李卫				记录人: 罗子华 2023年11月7日			
答辩小组意见: 评语: 成绩合格. 答辩通过.				评定成绩: _____ 评定等级: _____			
成绩: 70	答辩委员会(组长)签名:			系领导小组组长签名:			
年 月 日				年 月 日			

附件 5:

湖南信息职业技术学院 机电工程学院 院 2024 届  
 毕业设计评阅、答辩及成绩评定表

课题名称	智能网联汽车环境感知系统的调试与检修方案设计					
姓名	魏鹏	系别	机电工程	专业/班级	汽智201	学号 202114290128
指导教师	李卫	所在部门	机电工程	职务	教师	职称 副教授
答辩与会 人员	姓名	职务(职称)	姓名	职务(职称)	姓名	职务(职称)
	李卫	副教授	罗子华	副教授		
	朱理	副教授				
	肖畅	讲师				
指导教师评语 (主要对学生毕业设计的工作态度、研究内容与方法、工作量、文献应用、创新性、实用性、科学性 及存在的不足等进行综合评价): <p style="text-align: center;">学生态度端正,作品合格,合理,达到了要求.</p>						
成绩: <u>70</u> 指导教师签名: <u>李卫</u> 2023年11月7日						
答辩记录: 问: 激光雷达怎样做检测简单介绍一下. 答: 简单做了检测过程介绍. 会议主持人: <u>李卫</u> 记录人: <u>罗子华</u> 2023年11月7日						
答辩小组意见: 评语: <p style="text-align: center;">成绩合格,答辩通过.</p>				评定成绩: _____ 评定等级: _____ 系领导小组组长签名: _____ 年 月 日		
成绩: <u>70</u> 答辩委员会(组长)签名: _____ 年 月 日				系领导小组组长签名: _____ 年 月 日		

附件 5:

湖南信息职业技术学院 机电工程学院 院 2024 届  
毕业设计评阅、答辩及成绩评定表

课题名称	迈腾电动座椅的检测与维修方案设计						
姓名	潘豆成	系别	机电工程	专业/班级	汽智2101	学号	2021 142 90118
指导教师	李卫	所在部门	机电工程	职务	教师	职称	副教授
答辩与会 人员	姓名	职务 (职称)	姓名	职务 (职称)	姓名	职务 (职称)	
	李卫	副教授	罗子华	副教授			
	朱理	副教授					
	罗中易	讲师					
指导教师评语 (主要对学生毕业设计的工作态度、研究内容与方法、工作量、文献应用、创新性、实用性、科学性 性及存在的不足等进行综合评价):							
<p>学生态度端正 作品合格 内容合理 达到要求。</p>							
成绩:	70	指导教师签名:	李卫	2023年11月7日			
<p>答辩记录:                  问: 电路图通气和加热在哪里?                  答: 在气囊后部份。                  问: 将电路图补上去。                  答: 好的。</p>							
<p>会议主持人: 李卫。</p>				<p>记录人: 罗中易。 2023年11月7日</p>			
<p>答辩小组意见:                  评语:                  成绩合格 答辩通过。</p>				<p>评定成绩: _____                  评定等级: _____</p>			
成绩:	70	答辩委员会(组长)签名:		系领导小组组长签名:			
		年 月 日		年 月 日			

附件 5:

湖南信息职业技术学院 机电工程学院 院 2024 届  
毕业设计评阅、答辩及成绩评定表

课题名称	基于 ROS 系统的智能车路径规划设计.					
姓名	罗勇品.	系别	机电工程	专业/班级	汽智 261	学号 20211429065
指导教师	李卫	所在部门	机电工程	职务	教师	职称 副教授
答辩与会人员	姓名	职务(职称)	姓名	职务(职称)	姓名	职务(职称)
	李卫	副教授	罗子华	副教授		
	朱理	副教授				
	易畅	讲师				
指导教师评语 (主要对学生毕业设计的工作态度、研究内容与方法、工作量、文献应用、创新性、实用性、科学性及存在的不足等进行综合评价): 学生态度端正,作品合格,内容整理有一定的依据,达到要求.						
成绩: 70		指导教师签名: 李卫		2023 年 11 月 7 日		
答辩记录: 问:介绍一下 ROS 系统. 答: ROS 系统是种机器人操作系统. 问:具体怎么一回事. 答:车辆的大算法到验证. 会议主持人: 李卫 记录人: 罗勇品. 2023 年 11 月 7 日						
答辩小组意见: 评语: 成绩合格 答辩通过. 成绩: 70 答辩委员会(组长)签名: 李卫 2023 年 11 月 日				评定成绩: _____ 评定等级: _____ 系领导小组组长签名: 年 月 日		