

2024年4月29日禁用词检测结果

序号	院系名称	专业名称	班级名称	指导老师	学生姓名	学号	参检文档数	检测结果
204	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2101班		曹希冀	202113140104	0	
205	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2101班		陈慧斌	202113140113	0	
206	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2101班		陈子豪	202113140106	0	
207	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2101班		匡兆年	202113140111	0	
208	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2101班		李家俊	201615240144	0	
209	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2101班		罗子祥	202113140108	0	
210	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2101班		饶湘甫	201615240119	0	
211	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2101班		唐禹修	202113140110	0	
212	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2101班		唐芷沐	202113140102	0	
213	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2101班		王浩	202113140109	0	
214	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2101班		王雪坪	202113140103	0	
215	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2101班		杨佳杰	202113140101	0	
216	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2101班		张亮	202113140105	0	
217	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2101班		周云龙	202113140107	0	
218	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2101班		邹明楚	202113140112	0	
219	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2102班	陈圣明	陈杨	202113140210	0	
220	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2102班	陈圣明	关启文	202113140206	2	《【任务书】关启文_202113140206_基于KUKA机器人的发动机打磨功能设计与实现.docx》有1处禁用词“课程设计”；《【成果书】关启文_202113140206_基于KUKA机器人的发动机打磨功能设计与实现.docx》有1处禁用词“课程设计”
221	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2102班	陈圣明	贺喜红	202113140202	0	
222	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2102班	陈圣明	旷喜华	202113140205	2	《【任务书】旷喜华_202113140205_基于机器视觉的尺寸测量系统设计与实现.docx》文档内题目与毕设系统内指导老师给学生指定的题目不一致；《【成果书】旷喜华_202113140205_基于机器视觉的尺寸测量系统设计与实现.docx》文档内题目与毕设系统内指导老师给学生指定的题目不一致
223	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2102班	陈圣明	李洋	202113140208	2	
224	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2102班	陈圣明	刘嘉浩	202113140212	2	
225	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2102班	陈圣明	刘志超	202113140209	2	
226	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2102班	陈圣明	龙灵华	202113140203	2	
227	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2102班	陈圣明	龙帅	202113140211	2	
228	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2102班	陈圣明	欧洋	202113140207	2	《【任务书】欧洋_202113140207_基于KUKA机器人写字功能设计与实现.docx》有2处禁用词“课程设计”；《【成果书】欧洋_202113140207_基于KUKA机器人写字功能设计与实现.docx》有2处禁用词“课程设计”
229	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2102班	陈圣明	唐旭	202113140213	2	《【任务书】唐旭 (9.19修改).docx》有1处禁用词“本文”；《唐旭202113140213基于S7-1200PLC的自动混合装置控制系统设计与实现.docx》有1处禁用词“本文”
230	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2102班	陈圣明	颜毅	202113140201	2	《【成果书】颜毅_202113140201_基于RobotStudio的电脑键盘装配功能设计与仿真.docx》文档内题目与毕设系统内指导老师给学生指定的题目不一致
231	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2102班	陈圣明	易阳	202113140204	2	
232	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2102班	陈圣明	张继杰	202113140214	2	《张继杰202113140214基于KUKA机器人搬运功能设计与实现任务书.docx》文档内题目与毕设系统内指导老师给学生指定的题目不一致；《张继杰202113140214基于KUKA机器人搬运功能设计与实现成果书.docx》文档内题目与毕设系统内指导老师给学生指定的题目不一致
233	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2101班	龙凯	曹益	202113140123	2	《(曹益)基于KUKA机器人的打磨工作站系统设计与实现.pdf》有1处禁用词“论文”
234	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2101班	龙凯	曹值	202113140120	2	
235	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2101班	龙凯	陈浪平	202113140115	2	
236	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2101班	龙凯	陈一帆	202113140124	2	
237	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2101班	龙凯	冯俊可	202113140118	2	
238	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2101班	龙凯	罗鑫	202113140122	2	
239	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2101班	龙凯	向志鹏	202113140125	2	《(向志鹏)基于KUKA机器人的搬运码垛工作站系统设计与实现.pdf》有1处禁用词“课程设计”；《(向志鹏)基于KUKA机器人的搬运码垛工作站系统设计与实现.pdf》有1处禁用词“课程设计”
240	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2101班	龙凯	肖祥华	202113140116	2	
241	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2101班	龙凯	颜连波	202113140126	2	《(颜连波)基于S7-1200PLC的步进电机控制系统的设计与实现.pdf》有1处禁用词“课程设计”
242	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2101班	龙凯	易雷	202113140119	2	
243	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2101班	龙凯	张翎	202113140117	2	
244	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2101班	龙凯	周涛	202113140114	2	
245	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2101班	龙凯	朱柯	202113140121	2	
246	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2102班	熊英	蔡文武	202113140230	0	
247	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2102班	熊英	陈俊贤	202113140231	0	
248	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2102班	熊英	冯志卓	202113140236	0	
249	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2102班	熊英	何佳泽	202113140237	0	
250	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2102班	熊英	黄文杰	202113140239	2	《(黄文杰)机器人2102班任务书.pdf》文档内题目与毕设系统内指导老师给学生指定的题目不一致
251	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2102班	熊英	蒋浩	202113140235	2	
252	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2102班	熊英	李杨俊桥	202113140240	2	
253	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2102班	熊英	刘奕康	202113140241	0	
254	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2102班	熊英	刘振宇	202113140232	0	
255	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2102班	熊英	石华中	202113140242	0	
256	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2102班	熊英	唐立为	202113140238	0	
257	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2102班	熊英	唐龙超	202113140234	0	
258	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2102班	熊英	伍福兴	202113140233	0	
259	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2102班	熊英	周俊豪	202113140229	0	

260	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2102班	杨文	陈海明	202113140225	2	《202113140225 陈海明 机器人2102班 毕业设计成果书2.docx》有2处禁用词“论文”；《202113140225陈海明机器人2102班毕业设计任务书.docx》有1处禁用词“本文”
261	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2102班	杨文	蒋联强	202113140216	2	《202113140216蒋联强 (1) 4.docx》有2处禁用词“论文”；《(学号姓名班级) 毕业设计题目_任务书模板.docx》有1处禁用词“论文”
262	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2102班	杨文	雷富	202113140215	2	
263	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2102班	杨文	李晨阳	202113140224	2	《24李晨阳机器人2102班基于Robotstudio双机位搬运码垛工作仿真设计成果n.docx》文档内题目与毕设系统内指导老师给学生指定的题目不一致
264	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2102班	杨文	刘金瑶	202113140223	2	
265	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2102班	杨文	刘俊	202113140227	2	《毕业设计成果2.docx》有1处禁用词“本文”，有1处禁用词“论文”
266	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2102班	杨文	罗俊杰	202113140219	2	《毕设 罗俊杰4.docx》有1处禁用词“本文”
267	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2102班	杨文	马驰	202113140218	2	《工作站的设计与仿真成果模板3 .docx》有3处禁用词“本文”，有1处禁用词“文中”
268	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2102班	杨文	谭凌霄	202113140217	3	《(202113140217谭凌霄机器人2102班) 毕业设计(3).docx》有1处禁用词“本文”，有1处禁用词“课程设计”；《(202113140217谭凌霄机器人2102班) 毕业设计.docx》有1处禁用词“本文”，有1处禁用词“课程设计”
269	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2102班	杨文	杨宇翔	202113140228	2	《2_杨宇翔.docx》有1处禁用词“本文”，有1处禁用词“文中”，文档内题目与毕设系统内指导老师给学生指定的题目不一致
270	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2102班	杨文	叶兵	202113140221	2	
271	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2102班	杨文	袁典武	202113140222	2	
272	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2102班	杨文	郑月圆	202113140226	2	
273	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2102班	杨文	邹鑫宇	202113140220	2	《毕设 邹鑫宇2.docx》有4处禁用词“本文”
274	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2101班	袁雪琼	陈飞鹏	202113140133	2	
275	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2101班	袁雪琼	陈嘉豪	202113140129	2	
276	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2101班	袁雪琼	陈涛	202113140132	2	
277	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2101班	袁雪琼	李裕	202113140135	2	
278	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2101班	袁雪琼	屈文祺	202113140127	2	
279	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2101班	袁雪琼	田万	202113140138	2	
280	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2101班	袁雪琼	向道平	202113140141	2	
281	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2101班	袁雪琼	肖守一	202113140136	2	
282	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2101班	袁雪琼	杨凯	202113140134	2	《(杨凯) 基于KUKA机器人的搬运工作站系统设计与实现.pdf》有1处禁用词“课程设计”
283	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2101班	袁雪琼	张涛	202113140139	2	
284	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2101班	袁雪琼	张文杰	202113140128	2	
285	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2101班	袁雪琼	张小雨	202113140137	2	《(张小雨)基于S7-1200PLC的机械手控制系统设计与实现.docx5.pdf》文档内题目与毕设系统内指导老师给学生指定的题目不一致
286	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2101班	袁雪琼	周智钢	202113140140	2	
287	电子工程学院	工业机器人技术	机器人2101班	袁雪琼	朱丹辉	202113140131	2	《(朱丹辉) 基于机器视觉的七巧板创意拼图系统设计与实现.pdf》有1处禁用词“论文”