

2024年10月8日_电子工程学院2024届(2021级)学生毕业设计校内检查结果

| 序号 | 专业代码 | 专业 | 姓名 | 学号 | 现在年级 | 班级 | 辅导员 | 毕业设计指导教师 | 毕业设计任务书 | 毕业设计成果 | 查重报告 | 毕业设计成绩 | 毕业设计题目 | 毕业设计网址 | 备注 |
|-----|--------|---------|------|--------------|------|---------|-----|----------|---------|--------|------|--------|--------------------------------|---|----|
| 139 | 460305 | 工业机器人技术 | 袁典武 | 202113140222 | 2021 | 机器人2102 | 陈葵花 | 杨文 | 有 | 有 | 有 | 60.00 | 基于Solidworks的机器人夹爪设计 | http://hniu.xueshubang.net/s/11518 | |
| 140 | 460305 | 工业机器人技术 | 刘金瑶 | 202113140223 | 2021 | 机器人2102 | 陈葵花 | 杨文 | 有 | 有 | 无 | 60.00 | 基于RobotStudio的自动生产线工作站设计 | http://hniu.xueshubang.net/s/11519 | |
| 141 | 460305 | 工业机器人技术 | 李晨阳 | 202113140224 | 2021 | 机器人2102 | 陈葵花 | 杨文 | 有 | 有 | 有 | 80.00 | 基于RobotStudio双机位搬运码垛工作站设计 | http://hniu.xueshubang.net/s/11520 | |
| 142 | 460305 | 工业机器人技术 | 陈海明 | 202113140225 | 2021 | 机器人2102 | 陈葵花 | 杨文 | 有 | 有 | 有 | 60.00 | 基于RobotStudio的玻璃漆胶工作站刀具设计 | http://hniu.xueshubang.net/s/11521 | |
| 143 | 460305 | 工业机器人技术 | 郑月圆 | 202113140226 | 2021 | 机器人2102 | 陈葵花 | 杨文 | 有 | 有 | 有 | 80.00 | 基于S7-1200PLC的八层电梯刀具控制系统设计 | http://hniu.xueshubang.net/s/11522 | |
| 144 | 460305 | 工业机器人技术 | 刘俊 | 202113140227 | 2021 | 机器人2102 | 陈葵花 | 杨文 | 有 | 有 | 有 | 60.00 | 基于KUKA机器人的搬运加工工作站设计 | http://hniu.xueshubang.net/s/11523 | |
| 145 | 460305 | 工业机器人技术 | 杨宇翔 | 202113140228 | 2021 | 机器人2102 | 陈葵花 | 杨文 | 有 | 有 | 无 | 60.00 | 基于RobotStudio的电商装配生产线刀具设计 | http://hniu.xueshubang.net/s/11524 | |
| 146 | 460305 | 工业机器人技术 | 周俊豪 | 202113140229 | 2021 | 机器人2102 | 陈葵花 | 熊英 | 有 | 有 | 有 | 70.00 | 基于S7-1200PLC的灯塔灯光控制系统设计与实现 | http://hniu.xueshubang.net/s/12111 | |
| 147 | 460305 | 工业机器人技术 | 蔡文武 | 202113140230 | 2021 | 机器人2102 | 陈葵花 | 熊英 | 有 | 有 | 有 | 70.00 | 基于S7-1200PLC的机械手自动控制系统设计 | http://hniu.xueshubang.net/s/12112 | |
| 148 | 460305 | 工业机器人技术 | 陈俊贤 | 202113140231 | 2021 | 机器人2102 | 陈葵花 | 熊英 | 有 | 有 | 有 | 70.00 | 基于机器视觉的家庭智能垃圾分类识别系统设计 | http://hniu.xueshubang.net/s/12113 | |
| 149 | 460305 | 工业机器人技术 | 刘振宇 | 202113140232 | 2021 | 机器人2102 | 陈葵花 | 熊英 | 有 | 有 | 有 | 70.00 | 基于机器视觉的零件表面缺陷检测系统的设计与实现 | http://hniu.xueshubang.net/s/12114 | |
| 150 | 460305 | 工业机器人技术 | 伍福兴 | 202113140233 | 2021 | 机器人2102 | 陈葵花 | 熊英 | 有 | 有 | 有 | 70.00 | 基于机器视觉的工件识别系统的设计与实现 | http://hniu.xueshubang.net/s/12115 | |
| 151 | 460305 | 工业机器人技术 | 唐龙超 | 202113140234 | 2021 | 机器人2102 | 陈葵花 | 熊英 | 有 | 有 | 有 | 70.00 | 三层矿井电梯控制系统设计与实现 | http://hniu.xueshubang.net/s/12116 | |
| 152 | 460305 | 工业机器人技术 | 蒋浩 | 202113140235 | 2021 | 机器人2102 | 陈葵花 | 熊英 | 有 | 有 | 有 | 70.00 | 基于S7-1200PLC的快速运达小车控制系统设计与实现 | http://hniu.xueshubang.net/s/12117 | |
| 153 | 460305 | 工业机器人技术 | 冯志卓 | 202113140236 | 2021 | 机器人2102 | 陈葵花 | 熊英 | 有 | 有 | 有 | 70.00 | 基于PLC的四节传送带控制系统设计与实现 | http://hniu.xueshubang.net/s/12118 | |
| 154 | 460305 | 工业机器人技术 | 何佳泽 | 202113140237 | 2021 | 机器人2102 | 陈葵花 | 熊英 | 有 | 有 | 有 | 70.00 | 基于PLC送煤小车在返运动控制系统设计与实现 | http://hniu.xueshubang.net/s/12119 | |
| 155 | 460305 | 工业机器人技术 | 唐立为 | 202113140238 | 2021 | 机器人2102 | 陈葵花 | 熊英 | 有 | 有 | 有 | 70.00 | 基于PLC的霓虹灯显示控制系统的设计与实现 | http://hniu.xueshubang.net/s/12120 | |
| 156 | 460305 | 工业机器人技术 | 黄文杰 | 202113140239 | 2021 | 机器人2102 | 陈葵花 | 熊英 | 有 | 有 | 有 | 70.00 | 基于西门子S7-1200PLC的一号尔喷泉控制系统设计与实现 | http://hniu.xueshubang.net/s/12121 | |
| 157 | 460305 | 工业机器人技术 | 李杨俊桥 | 202113140240 | 2021 | 机器人2102 | 陈葵花 | 熊英 | 有 | 有 | 有 | 70.00 | 基于PLC的水塔水位控制系统的设计 | http://hniu.xueshubang.net/s/12122 | |
| 158 | 460305 | 工业机器人技术 | 刘奕康 | 202113140241 | 2021 | 机器人2102 | 陈葵花 | 熊英 | 有 | 有 | 有 | 70.00 | 啤酒液位混合控制系统设计与实现 | http://hniu.xueshubang.net/s/12123 | |
| 159 | 460305 | 工业机器人技术 | 石华中 | 202113140242 | 2021 | 机器人2102 | 陈葵花 | 熊英 | 有 | 有 | 有 | 70.00 | 基于S7-1200PLC的蔬菜温室控制系统的设计与实现 | http://hniu.xueshubang.net/s/12124 | |