

2024年10月8日_电子工程学院2024届(2021级)学生毕业设计校内检查结果

序号	专业代码	专业	姓名	学号	现在年级	班级	辅导员	毕业设计指导教师	毕业设计任务书	毕业设计成果	查重报告	毕业设计成绩	毕业设计题目	毕业设计网址	备注
76	460305	工业机器人技术	饶湘甫	201615240119	2021	机器人2101	陈葵花	高维	有	有	有	71.00	基于S7-1200PLC的机械手自动控制系统设计	http://hniu.xueshubang.net/s/12242	退伍复学
77	460305	工业机器人技术	李家俊	201615240144	2021	机器人2101	陈葵花	高维	有	有	有	70.00	基于S7-1200PLC的LED数码显示控制系统设计	http://hniu.xueshubang.net/s/12243	退伍复学
78	460305	工业机器人技术	杨佳杰	202113140101	2021	机器人2101	陈葵花	高维	有	有	有	75.00	基于S7-1200PLC的立体仓库控制系统设计与实现	http://hniu.xueshubang.net/s/12246	
79	460305	工业机器人技术	唐芷沐	202113140102	2021	机器人2101	陈葵花	高维	有	有	有	82.00	基于S7-1200PLC的花样喷泉控制系统设计与实现	http://hniu.xueshubang.net/s/12240	
80	460305	工业机器人技术	王雪坪	202113140103	2021	机器人2101	陈葵花	高维	有	有	无	75.00	基于S7-1200PLC的液位混合控制系统设计与实现	http://hniu.xueshubang.net/s/12245	
81	460305	工业机器人技术	曹希冀	202113140104	2021	机器人2101	陈葵花	高维	有	有	有	65.00	基于S7-1200PLC的水塔水位控制系统设计与实现	http://hniu.xueshubang.net/s/12244	
82	460305	工业机器人技术	张亮	202113140105	2021	机器人2101	陈葵花	高维	有	有	有	65.00	基于S7-1200PLC的装配流水线控制系统设计与实现	http://hniu.xueshubang.net/s/12247	
83	460305	工业机器人技术	陈子豪	202113140106	2021	机器人2101	陈葵花	高维	有	有	有	68.00	基于S7-1200PLC和KUKA机器人的码垛工作站设计	http://hniu.xueshubang.net/s/12251	
84	460305	工业机器人技术	周云龙	202113140107	2021	机器人2101	陈葵花	高维	有	有	有	65.00	基于S7-1200PLC的三层码垛控制系统设计与实现	http://hniu.xueshubang.net/s/12241	
85	460305	工业机器人技术	罗子祥	202113140108	2021	机器人2101	陈葵花	高维	有	有	有	70.00	基于KUKA机器人的五层码垛功能的设计与实现	http://hniu.xueshubang.net/s/12250	
86	460305	工业机器人技术	王浩	202113140109	2021	机器人2101	陈葵花	高维	有	有	有	70.00	基于KUKA机器人的三层码垛功能的设计与实现	http://hniu.xueshubang.net/s/12248	
87	460305	工业机器人技术	唐禹修	202113140110	2021	机器人2101	陈葵花	高维	有	有	有	60.00	基于S7-1200PLC的自动售货机控制系统设计与实现	http://hniu.xueshubang.net/s/12249	
88	460305	工业机器人技术	匡兆年	202113140111	2021	机器人2101	陈葵花	高维	有	有	有	70.00	基于KUKA机器人的搬运功能的设计与实现	http://hniu.xueshubang.net/s/12249	
89	460305	工业机器人技术	邹明楚	202113140112	2021	机器人2101	陈葵花	高维	有	有	有	65.00	基于S7-1200PLC的自动配料控制系统设计与实现	http://hniu.xueshubang.net/s/9582	
90	460305	工业机器人技术	陈慧斌	202113140113	2021	机器人2101	陈葵花	高维	有	有	有	85.00	基于S7-1200PLC的智能交通灯控制系统设计与实现	http://hniu.xueshubang.net/s/9581	
91	460305	工业机器人技术	周涛	202113140114	2021	机器人2101	陈葵花	龙凯	有	有	有	72.00	基于robotstudio的工件涂胶过程仿真模拟	http://hniu.xueshubang.net/s/9580	
92	460305	工业机器人技术	陈浪平	202113140115	2021	机器人2101	陈葵花	龙凯	有	有	有	61.00	基于S7-1200PLC的智能交通灯控制系统的设计与实现	http://hniu.xueshubang.net/s/9579	
93	460305	工业机器人技术	肖祥华	202113140116	2021	机器人2101	陈葵花	龙凯	有	有	有	81.00	基于机器视觉的大豆分拣系统设计	http://hniu.xueshubang.net/s/9578	
94	460305	工业机器人技术	张翔	202113140117	2021	机器人2101	陈葵花	龙凯	有	有	有	80.00	基于S7-1200PLC的水塔水位控制系统的设计与实现	http://hniu.xueshubang.net/s/9577	
95	460305	工业机器人技术	冯俊可	202113140118	2021	机器人2101	陈葵花	龙凯	有	有	有	60.00	基于KUKA机器人的子工作站系统设计与实现	http://hniu.xueshubang.net/s/9576	
96	460305	工业机器人技术	易雷	202113140119	2021	机器人2101	陈葵花	龙凯	有	有	有	61.00	基于S7-1200PLC的自动灯控制系统的研究与实现	http://hniu.xueshubang.net/s/9583	
97	460305	工业机器人技术	曹值	202113140120	2021	机器人2101	陈葵花	龙凯	有	有	有	62.00	基于S7-1200PLC的智能照明控制系统的设计与实现	http://hniu.xueshubang.net/s/9584	
98	460305	工业机器人技术	朱柯	202113140121	2021	机器人2101	陈葵花	龙凯	有	有	有	73.00	基于S7-1200PLC的三层电梯控制系统的设计与实现	http://hniu.xueshubang.net/s/9546	
99	460305	工业机器人技术	罗鑫	202113140122	2021	机器人2101	陈葵花	龙凯	有	有	有	82.00	基于机器视觉的PCB图像拼板系统设计与实现	http://hniu.xueshubang.net/s/9545	
100	460305	工业机器人技术	曹益	202113140123	2021	机器人2101	陈葵花	龙凯	有	有	有	80.00	基于KUKA机器人的打磨工作站系统设计与实现	http://hniu.xueshubang.net/s/9544	
101	460305	工业机器人技术	陈一帆	202113140124	2021	机器人2101	陈葵花	龙凯	有	有	有	78.00	基于robotstudio的物料搬运过程仿真模拟	http://hniu.xueshubang.net/s/9543	
102	460305	工业机器人技术	向志鹏	202113140125	2021	机器人2101	陈葵花	龙凯	有	有	有	62.00	基于KUKA机器人的搬运码垛工作站系统设计与实现	http://hniu.xueshubang.net/s/9542	
103	460305	工业机器人技术	颜连波	202113140126	2021	机器人2101	陈葵花	龙凯	有	有	有	74.00	基于S7-1200PLC的步进电机控制系统的设计与实现	http://hniu.xueshubang.net/s/9541	
104	460305	工业机器人技术	屈文祺	202113140127	2021	机器人2101	陈葵花	袁雪琼	有	有	有	80.00	基于robotstudio的物料码垛过程仿真模拟	http://hniu.xueshubang.net/s/9540	
105	460305	工业机器人技术	张文杰	202113140128	2021	机器人2101	陈葵花	袁雪琼	有	有	有	68.00	基于robotstudio的键盘组装过程仿真模拟	http://hniu.xueshubang.net/s/9539	
106	460305	工业机器人技术	陈嘉豪	202113140129	2021	机器人2101	陈葵花	袁雪琼	有	有	有	78.00	基于机器视觉的液体识别检测系统设计与实现	http://hniu.xueshubang.net/s/9538	
107	460305	工业机器人技术	朱丹辉	202113140131	2021	机器人2101	陈葵花	袁雪琼	有	有	有	73.00	基于机器视觉的七巧板创意拼图系统设计与实现	http://hniu.xueshubang.net/s/9537	
108	460305	工业机器人技术	陈涛	202113140132	2021	机器人2101	陈葵花	袁雪琼	有	有	有	65.00	基于机器视觉的心片引脚测量系统设计与实现	http://hniu.xueshubang.net/s/9536	
109	460305	工业机器人技术	陈飞鹏	202113140133	2021	机器人2101	陈葵花	袁雪琼	有	有	有	84.00	基于机器视觉的机械零件检测系统设计与实现	http://hniu.xueshubang.net/s/9547	
110	460305	工业机器人技术	杨凯	202113140134	2021	机器人2101	陈葵花	袁雪琼	有	有	有	70.00	基于KUKA机器人的搬运工作站系统设计与实现	http://hniu.xueshubang.net/s/9548	
111	460305	工业机器人技术	李裕	202113140135	2021	机器人2101	陈葵花	袁雪琼	有	有	有	82.00	基于机器视觉的印刷缺陷检测系统设计与实现	http://hniu.xueshubang.net/s/9549	
112	460305	工业机器人技术	肖守一	202113140136	2021	机器人2101	陈葵花	袁雪琼	有	有	有	80.00	基于机器视觉的智能车库系统设计与实现	http://hniu.xueshubang.net/s/9550	
113	460305	工业机器人技术	张小雨	202113140137	2021	机器人2101	陈葵花	袁雪琼	有	有	有	72.00	基于S7-1200PLC的机械手控制系统的设计与实现	http://hniu.xueshubang.net/s/9551	
114	460305	工业机器人技术	田万	202113140138	2021	机器人2101	陈葵花	袁雪琼	有	有	有	70.00	基于机器视觉的物流包裹检测系统设计与实现	http://hniu.xueshubang.net/s/9552	
115	460305	工业机器人技术	张涛	202113140139	2021	机器人2101	陈葵花	袁雪琼	有	有	有	68.00	基于S7-1200PLC的大塔之光控制系统的研究与实现	http://hniu.xueshubang.net/s/9553	
116	460305	工业机器人技术	周智钢	202113140140	2021	机器人2101	陈葵花	袁雪琼	有	有	有	60.00	基于KUKA机器人的绘图工作站系统设计与实现	http://hniu.xueshubang.net/s/9535	
117	460305	工业机器人技术	向道平	202113140141	2021	机器人2101	陈葵花	袁雪琼	有	有	有	65.00	基于KUKA机器人的抛光打磨工作站系统设计与实现	http://hniu.xueshubang.net/s/9534	
118	460305	工业机器人技术	颜毅	202113140201	2021	机器人2102	陈葵花	陈圣明	有	有	有	66.00	基于RobotStudio的电脑键盘装配功能设计	http://hniu.xueshubang.net/s/11851	
119	460305	工业机器人技术	贺喜红	202113140202	2021	机器人2102	陈葵花	陈圣明	有	有	有	61.00	基于KUKA机器人的搬运工作站设计与实现	http://hniu.xueshubang.net/s/11850	
120	460305	工业机器人技术	龙灵华	202113140203	2021	机器人2102	陈葵花	陈圣明	有	有	有	75.00	基于KUKA机器人的机器人关节装配功能设计	http://hniu.xueshubang.net/s/11842	
121	460305	工业机器人技术	易阳	202113140204	2021	机器人2102	陈葵花	陈圣明	有	有	有	64.00	基于RobotStudio的喷涂工作站设计与仿真	http://hniu.xueshubang.net/s/11849	
122	460305	工业机器人技术	旷喜华	202113140205	2021	机器人2102	陈葵花	陈圣明	有	有	有	64.00	基于机器视觉的测量尺寸尺寸测量系统设计与实现	http://hniu.xueshubang.net/s/11839	
123	460305	工业机器人技术	关启文	202113140206	2021	机器人2102	陈葵花	陈圣明	有	有	有	65.00	基于KUKA机器人的发动机打磨功能设计与实现	http://hniu.xueshubang.net/s/11838	
124	460305	工业机器人技术	欧洋	202113140207	2021	机器人2102	陈葵花	陈圣明	有	有	有	63.00	基于KUKA机器人写字功能设计与实现	http://hniu.xueshubang.net/s/11848	
125	460305	工业机器人技术	李洋	202113140208	2021	机器人2102	陈葵花	陈圣明	有	有	有	65.00	基于机器视觉的七巧板拼图系统设计与实现	http://hniu.xueshubang.net/s/11840	
126	460305	工业机器人技术	刘志超	202113140209	2021	机器人2102	陈葵花	陈圣明	有	有	有	75.00	基于机器视觉的胶水识别系统设计与实现	http://hniu.xueshubang.net/s/11843	
127	460305	工业机器人技术	陈杨	202113140210	2021	机器人2102	陈葵花	陈圣明	有	有	有	60.00	基于KUKA机器人的码垛功能设计与实现	http://hniu.xueshubang.net/s/11844	
128	460305	工业机器人技术	龙帅	202113140211	2021	机器人2102	陈葵花	陈圣明	有	有	有	66.00	基于KUKA机器人的码垛功能设计与实现	http://hniu.xueshubang.net/s/11845	
129	460305	工业机器人技术	刘嘉浩	202113140212	2021	机器人2102	陈葵花	陈圣明	有	有	有	78.00	基于RobotStudio的翻转码垛工作站设计与实现	http://hniu.xueshubang.net/s/11841	
130	460305	工业机器人技术	唐旭	202113140213	2021	机器人2102	陈葵花	陈圣明	有	有	有	60.00	基于S7-1200PLC的自动混合灌装控制系统设计与实现	http://hniu.xueshubang.net/s/11846	
131	460305	工业机器人技术	张继杰	202113140214	2021	机器人2102	陈葵花	陈圣明	无	无	无				结业
132	460305	工业机器人技术	雷富	202113140215	2021	机器人2102	陈葵花	杨文	有	有	无	60.00	基于RobotStudio机器人分拣工作站仿真设计	http://hniu.xueshubang.net/s/11511	
133	460305	工业机器人技术	蒋联强	202113140216	2021	机器人2102	陈葵花	杨文	有	有	无	90.00	基于RobotStudio的机器人装配码垛搬运站设计	http://hniu.xueshubang.net/s/11512	
134	460305	工业机器人技术	谭凌翔	202113140217	2021	机器人2102	陈葵花	杨文	有	有	无	90.00	康耐视相机工件识别系统设计	http://hniu.xueshubang.net/s/11513	
135	460305	工业机器人技术	马驰	202113140218	2021	机器人2102	陈葵花	杨文	有	有	有	60.00	基于RobotStudio的机器人打磨工作站设计	http://hniu.xueshubang.net/s/11514	
136	460305	工业机器人技术	罗俊杰	202113140219	2021	机器人2102	陈葵花	杨文	有	有	有	60.00	基于RobotStudio的机器人喷胶工作站设计	http://hniu.xueshubang.net/s/11515	
137	460305	工业机器人技术	邹鑫宇	202113140220	2021	机器人2102	陈葵花	杨文	有	有	有	60.00	基于RobotStudio的机器人上下料零件设计	http://hniu.xueshubang.net/s/11516	
138	460305	工业机器人技术	叶兵	202113140221	2021	机器人2102	陈葵花	杨文	有	有	有	60.00	基于RobotStudio的机器人激光切割工作站设计	http://hniu.xueshubang.net/s/11517	

2024年10月8日_电子工程学院2024届（2021级）学生毕业设计校内检查结果

序号	专业代码	专业	姓名	学号	现在年级	班级	辅导员	毕业设计指导教师	毕业设计任务书	毕业设计成果	查重报告	毕业设计成绩	毕业设计题目	毕业设计网址	备注
139	460305	工业机器人技术	袁典武	202113140222	2021	机器人2102	陈葵花	杨文	有	有	有	60.00	基于Solidworks的机器人夹具设计	http://hniu.xueshubang.net/s/11518	
140	460305	工业机器人技术	刘金瑶	202113140223	2021	机器人2102	陈葵花	杨文	有	有	无	60.00	基于RobotStudio的自动生产线工作站设计	http://hniu.xueshubang.net/s/11519	
141	460305	工业机器人技术	李晨阳	202113140224	2021	机器人2102	陈葵花	杨文	有	有	有	80.00	基于RobotStudio双机位搬运码垛工作站设计	http://hniu.xueshubang.net/s/11520	
142	460305	工业机器人技术	陈海明	202113140225	2021	机器人2102	陈葵花	杨文	有	有	有	60.00	基于RobotStudio的玻璃漆胶工作站刀具设计	http://hniu.xueshubang.net/s/11521	
143	460305	工业机器人技术	郑月圆	202113140226	2021	机器人2102	陈葵花	杨文	有	有	有	80.00	基于S7-1200PLC的八层电梯刀具控制系统设计	http://hniu.xueshubang.net/s/11522	
144	460305	工业机器人技术	刘俊	202113140227	2021	机器人2102	陈葵花	杨文	有	有	有	60.00	基于KUKA机器人的搬运加工工作站设计	http://hniu.xueshubang.net/s/11523	
145	460305	工业机器人技术	杨宇翔	202113140228	2021	机器人2102	陈葵花	杨文	有	有	无	60.00	基于RobotStudio的电商装配生产线刀具设计	http://hniu.xueshubang.net/s/11524	
146	460305	工业机器人技术	周俊豪	202113140229	2021	机器人2102	陈葵花	熊英	有	有	有	70.00	基于S7-1200PLC的灯塔灯光控制系统设计与实现	http://hniu.xueshubang.net/s/12111	
147	460305	工业机器人技术	蔡文武	202113140230	2021	机器人2102	陈葵花	熊英	有	有	有	70.00	基于S7-1200PLC的机械手自动控制系统设计	http://hniu.xueshubang.net/s/12112	
148	460305	工业机器人技术	陈俊贤	202113140231	2021	机器人2102	陈葵花	熊英	有	有	有	70.00	基于机器视觉的家庭智能垃圾分类识别系统	http://hniu.xueshubang.net/s/12113	
149	460305	工业机器人技术	刘振宇	202113140232	2021	机器人2102	陈葵花	熊英	有	有	有	70.00	基于机器视觉的零件表面缺陷检测系统的设计与实现	http://hniu.xueshubang.net/s/12114	
150	460305	工业机器人技术	伍福兴	202113140233	2021	机器人2102	陈葵花	熊英	有	有	有	70.00	基于机器视觉的工件识别系统的设计与实现	http://hniu.xueshubang.net/s/12115	
151	460305	工业机器人技术	唐龙超	202113140234	2021	机器人2102	陈葵花	熊英	有	有	有	70.00	三层矿井电梯控制系统设计与实现	http://hniu.xueshubang.net/s/12116	
152	460305	工业机器人技术	蒋浩	202113140235	2021	机器人2102	陈葵花	熊英	有	有	有	70.00	基于S7-1200PLC的快速运达小车控制系统设计与实现	http://hniu.xueshubang.net/s/12117	
153	460305	工业机器人技术	冯志卓	202113140236	2021	机器人2102	陈葵花	熊英	有	有	有	70.00	基于PLC的四节传送带控制系统设计与实现	http://hniu.xueshubang.net/s/12118	
154	460305	工业机器人技术	何佳泽	202113140237	2021	机器人2102	陈葵花	熊英	有	有	有	70.00	基于PLC送煤小车在返运动控制系统设计与实现	http://hniu.xueshubang.net/s/12119	
155	460305	工业机器人技术	唐立为	202113140238	2021	机器人2102	陈葵花	熊英	有	有	有	70.00	基于PLC的霓虹灯显示控制系统的设计与实现	http://hniu.xueshubang.net/s/12120	
156	460305	工业机器人技术	黄文杰	202113140239	2021	机器人2102	陈葵花	熊英	有	有	有	70.00	基于西门子S7-1200PLC的一号尔喷泉控制系统设计	http://hniu.xueshubang.net/s/12121	
157	460305	工业机器人技术	李杨俊桥	202113140240	2021	机器人2102	陈葵花	熊英	有	有	有	70.00	基于PLC的水塔水位控制系统的设计	http://hniu.xueshubang.net/s/12122	
158	460305	工业机器人技术	刘奕康	202113140241	2021	机器人2102	陈葵花	熊英	有	有	有	70.00	啤酒液位混合控制系统设计与实现	http://hniu.xueshubang.net/s/12123	
159	460305	工业机器人技术	石华中	202113140242	2021	机器人2102	陈葵花	熊英	有	有	有	70.00	基于S7-1200PLC的蔬菜温室控制系统的设计与实现	http://hniu.xueshubang.net/s/12124	